(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平6-8422

(43)公開日 平成6年(1994)1月18日

(51) Int.Cl. ⁵		識別記号	庁内整理番号	FΙ		技術表示箇所
B41J	2/045				,	
	2/055			•		•
		•	9012-2C	B411 32	/04 1 (13 А

審査請求 未請求 請求項の数2(全 8 頁)

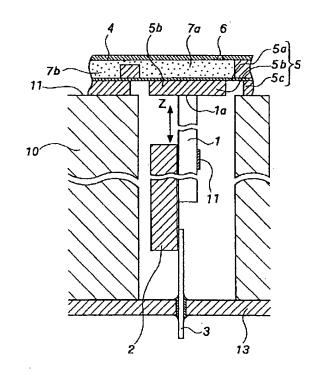
(21)出願番号	特願平4-166037	(71) 出願人 000002369
		セイコーエプソン株式会社
(22)出願日	平成4年(1992)6月24日	東京都新宿区西新宿2丁目4番1号
		(72)発明者 中 隆廣
		長野県諏訪市大和3丁目3番5号セイコー
		エプソン株式会社内
	•	(72)発明者 安川 信二
		長野県諏訪市大和3丁目3番5号セイコー
		エプソン株式会社内
		(74)代理人 弁理上 鈴木 喜三郎 (外1名)
		(四)(在八) 月在上 如小 音二阶 (7)1石)
		·

(54) 【発明の名称】 インクジェットヘッド

(57)【要約】

【目的】 ノズル配置を高密度化すると共に、複数の振動子先端が結合する圧力室プレートの平坦度を上げて、振動子先端と圧力室プレートを安定的に結合させる。

【構成】 本発明によるインクジェットへッドは、長方形状の圧力室7aを複数同一平面上に列状に並べたチャンパープレート30と、一端部が揃い、他端で互いに連結した複数の振動子1から成る振動子群31と、高平坦度面を有し、且つ前記チャンパープレートより高剛性の高剛性プレート10とを備え、前記振動子群はチャンパープレートに結合して振動子の一端部により選択的に前記圧力室を加圧すると共に、前記高剛性プレート10は前記チャンパープレート30と前記高平坦度面で、少なくとも列状に並んだ複数の圧力室の側域で積層密着する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 長方形状の圧力室を複数同一平面上に列 状に並べたチャンパープレートと、一端部が同一面上に 揃い、他端で互いに連結した複数の振動子から成る振動 子群と、高平坦度面を有し、且つ前記チャンパープレー トより高剛性の高剛性プレートとを備え、前記振動子群 はチャンバープレートに結合して振動子の一端部により 選択的に前記圧力室を加圧すると共に、前記高剛性プレ ートは前記チャンバープレートと前記高平坦度面で、少 なくとも列状に並んだ複数の圧力室の側域で積層密着す 10 ることを特徴とするインクジェットヘッド。

【請求項2】 同一ピッチで並列した複数の振動子の両 サイドに該振動子先端部と同一平面上に揃い、且つ該振 動子と一体化した度決め部を備えた前記振動子群を有す ることを特徴とする請求項1記載のインクジェットヘッ

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明はインク滴の吐出によって ットヘッドに関する。

[0002]

【従来の技術】振動子の一端部の変位により圧力室内の インクを加圧し、圧力室に連通するノズルよりインク滴 を吐出する、本発明の構成に近いインクジェットヘッド は特開昭58-119872に開示されている。その構 造を図12に示す。

【0003】この種のヘッドは低電圧駆動、高密度化の 可能性を有し、優れた吐出特性をも備えるが、反面、振 動子先端の変位量は多くて1.5 μmと非常に微小なた 30 め、構造、製造における微妙な寸法が吐出特性に影響す る。細長い振動子を圧力室に対し倒れを生じることな く、且つ高精度に如何に配置するか、また脆い振動子を 欠けや折れから如何に保護するか、と言った課題があ る。特に振動子先端をダイアフラムに対し如何に離れず 且つ過度に押し込まずにセッティングできるかはこの種 のヘッドの安定吐出を得る上で重要な課題である。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】先の従来例によれば細 長の振動子204は個々にプロック228のスロット2 40 32とプレート226のホール224をガイドとしてセ ットされている。しかし振動子の長さ方向にはセットの ための位置決め手段がなく、しかもダイアフラム310 の位置についても特に工夫はされていない。

【0005】圧力室の配置が低密度で、しかも個々の振 動子を一本毎セットする場合であっても、従来例の構成 では安定吐出の実現は難しいと想像するが、本発明が目 指すように、多数ノズルを高密度化し、しかも複数の振 動子を合理的に、且つ高精度に組み込もうとすると従来 構成には下記のように一層問題が多い。その様子を図1 50 3に例示した。

【0006】流路部のソリ、ウネリ等の平坦度が悪いと それに接合されたダイアフラムにもソリ、ウネリが出 る。そのソリ、ウネリが矯正されないと振動子がダイア フラムに届かなかったり、或は図13の310 a部のよ うにダイアフラムを振動子で過度に押し込んでダイアフ ラムの破損または振動子の折れを起こす。これは本発明 のように複数振動子を同時にセットする場合にはより大 きな問題となる。一方プレート226とダイアフラムは 各振動子間においても接合しているが、例えばプレート が流路部より強度があり、その接合部で凸部226aを 持つと、図示のようにダイアフラム及び流路部を押して 平坦度を悪くしてしまう。

2

【0007】平坦度の悪さによって、ダイアフラムが所 々でその張力を変えることも起こり、それがダイアフラ ムの変位量に、すなわち圧力室の体積変化量に影響し、 吐出インク量にもばらつきを生じてしまう。

【0008】各振動子の間でプレート206とダイアフ ラム310を接合し、またその部分で振動子をガイドし 記録を行うインクジェット記録装置に適したインクジェ 20 ているために振動子を密に並べられず、高密度化が阻害 される。振動子先端部をプレートのホール226でガイ ドしたために摺動抵抗によって振動子の動きが妨害され る、特にプロックのスロット232の位置がホール22 4に対しずれるとその妨害は顕著となる。

> 【0009】各振動子間でプレートとダイアフラムとを 接着するとき、接着剤がダイアフラムのたわみ部上には み出してしまう。それがダイアフラムを変位させるとき には抵抗となり、吐出インク量減少の要因となる。

【0010】本発明は上記した従来の問題点を解決し て、振動子を高密度に、しかも圧力室に対して安定して 配置でき、従って均一且つ優れた吐出特性を持ち、その 上組立の簡単化をも実現したインクジェットヘッドを提 供するもである。

[0011]

【課題を解決するための手段】そこで本発明によるイン クジェットヘッドでは、長方形状の圧力室を複数同一平 面上に列状に並べたチャンパープレートと、一端部が揃 い、他端で互いに連結した複数の振動子から成る振動子 群と、高平坦度面を有し、且つ前記チャンバープレート より高剛性の高剛性プレートとを備え、前記振動子群は チャンパープレートに結合して振動子の一端部により選 択的に前記圧力室を加圧すると共に、前記高剛性プレー トは前記チャンバープレートと前記高平坦度面で、少な くとも列状に並んだ複数の圧力室の側域で積層密着す

【0012】また並列した複数の振動子の両サイドに該 振動子先端部と同一平面上に揃い、且つ該振動子と一体 化した度決め部を備えて、振動子の位置決め部とした。

[0013]

【実施例】以下に本発明の実施例に沿って詳細に説明す

-140-

る。

【0014】先ず図1(a)(b)(c)は本発明によ るインクジェットヘッドのチャンパープレート30の製 造方法の一実施例を模式的に示したものである。図1 (a) において、ノズル6を有するノズルブレート4に 厚さ50μmのドライフィルムレジスト41を2層ラミ ネートし所要のパターンをもつマスク43aを介して紫 外線露光する、次にその上にさらに同様のフィルムを1 層ラミネートして別のマスク43bを介して露光する、 そして以上のドライフィルムを現像処理すれば圧力室、 圧力室からノズルに到る流路、各圧力室共通のインク室 等の流路を得る。マスク43a、43bをノズルプレー トの基準穴に合わせて露光するので、流路はその穴基準 で形成される。一方図1(b)に示すように、圧力室プ レート5側にも同様にしてノズルプレート4側と相符合 する流路を作る。そして図1 (c) に示すように、以上 の2体を加熱、加圧下で融着せしめれば圧力室7a、圧 力室からノズルに連通する流路7c、各圧力室共通のイ ンク室7bを備えたチャンパープレート30が完成す

【0015】チャンパープレート30をさらに分かりや すくするために、図2にノズルプレート4、ドライフィ ルムから成る流路部7、圧力室プレート5に分けた分解 斜視図を示した。ノズルプレート4は等ピッチで並んだ インク滴吐出ノズル6を2列備える。流路はノズル6と 同ピッチで並んだ長方形状の圧力室7 aを2列と各圧力 室共通のインク室7bを備える。ノズルピッチ、圧力室 ピッチは共に後述の振動子のピッチと同じである。

【0016】 ノズルプレート4の板厚は30~120 µ m程で、ノズル6はニッケル電鋳、ステンレスのプレス 30 加工、プラスチックフィルムのレーザー加工、のいずれ かで製作できる。圧力室プレート5には後述するように 金属やプラスチック材料が使用可能である。しかし好ま しくはチャンパープレートの平坦度を良くする上で両プ レートの材質を揃えるのがよい。

【0017】 開発例によれば圧力室7aは幅0.1m m、長さ2mm、深さ0.1mmであった。配列ピッチ は141µm、1列当り24個、2列で48個形成し た。

【0018】ドライフィルムレジストは硬化の過程で収 40 縮するが異材質のノズルプレート4や圧力室プレート5 と密接しているために、チャンパープレート30にはソ リやウネリを生じる。また加熱、加圧下での融着後常温 に戻る過程では熱膨張係数の違いからやはりソリやウネ リを生じてしまう。 流路部を挟んでノズルプレート4と 圧力室プレート5を配し、しかも両プレートの材質、形 状を揃えて、パランスを取る工夫や流路部以外にもドラ イフィルムレジストを除去して変形を均一化する工夫を 行ってきたが、高い要求にはまだ不十分である。

以下に対し、圧力室プレート5上の平坦度は良いもので $15 \mu m$ 、悪いほうで $30 \mu m$ 程であった。後で説明す る圧力室プレート上の、振動子先端接合部のみに注目す れば数 μ m~20 μ mであった。

【0020】図3はチャンバープレートの他の実施例 で、圧力室7aやノズル6、共通のインク室7b等の流 路を射出成形により作ったプラスチックプレート7f と、プラスチックフィルム製圧力室プレート5を示す。

【0021】プラスチックの材料特性、射出成形時の圧 10 力、温度分布、流路形成とそれに伴う形状アンバランス によって、プラスチックプレート7fにもソリが見ら れ、48ノズルヘッドでその値は5~30μmであっ た。

【0022】図4(a)(b)(c)に振動子1と支持 基板 2 から成る振動子群 3 1 の組立実施例を斜視図で示 す。支持基板2にはU字形の切りかき2bを有し、その 片面には薄膜電極2 vが付けられている。支持基板2の 薄膜電極面に板状の振動子プレート1bを接着剤または 半田等ろう付けにより接合する。この際治具を用いて切 20 り欠き2bと振動子プレート1bの一端1cの距離、す なわち振動子1の自由端長さしを正確に合わせることが 必要変位量を得る上で肝要である。また振動子先端1 a がチャンバープレート30に接合できるためには、振動 子プレート1bの前記一端1cには予め回転プレードに よるスライシングマシンで数μm精度の真直度を出して おくことも重要である。

【0023】次に、回転プレードやワイヤソー等を使っ た、スライシングマシンで振動子プレート1bと支持基 板2上の薄膜電極2vを同時に切断し、振動子1および 振動子両サイドの度決め部1 f を短冊状に作ると共に薄 膜電極を分割して各振動子毎の引出し電極 2 v を作る。 このとき支持基板2をもわずかだが切り込むことにな る。

【0024】各振動子1のピッチ精度はスライシングマ シンの送り精度で決まり、5 µm前後かそれ以下に加工 可能である。各振動子先端1a、度決め部1f先端は真 直度3 μm以下の精度で揃う。

【0025】開発ヘッドによれば振動子は1/180イ ンチ(141μm)のピッチで24本並び、その振動子 1の寸法は幅70μm、厚さ500μm、自由端長さL は5 mmであった。また度決め部1 f は幅 $5 \text{ } 0 \text{ } 0 \text{ } \mu \text{ m}$ と して組み込みに耐える強度を確保した。振動子には低電 圧で大きな変位量と変位速度を得るため、且つ振動子の 剛性を得るため20μmの圧電材を電極を介して多層に 積層した振動子を用いた。

【0026】支持基板2は振動子1を強固に固定し、且 つ振動子にソリや曲げを発生させないこと、また各振動 子間にクロストークを起こさないこと、接合部では電気 的接続が可能なこと、等の諸機能を担う。従って支持基 【0019】開発例によれば、平坦度の要求値10µm 50 板2は平坦性を有し、高ヤング率、また振動子に近い熱 【0027】図5に本発明によるインクジェットヘッドの分解斜視図を示した。図6はある流路に着目した断面図である。支持基板2の、薄膜電極2vにリード3が接続しており、電力を供給すれば振動子1は長手方向に、すなわち図に於ける矢印2方向に縮み、放電すると伸びてチャンパープレート内圧力室7aのインクを加圧する。

【0028】インクは図示されないインクカートリッジからパイプ8を通ってインク室7bに供給される。尚、13は回路基板であって、リード3に接続した駆動用集積回路を搭載する。

【0029】圧力室プレート5は、図6に示す様に、圧力室7aをカバーし、インク漏れを防止すると共に、振動子先端1aと接合する。プレート5は剛性を高めた長方形で島状の厚肉部5aと振動子1の変位を受けてたわみを起こす薄肉部5bはが周辺の厚肉部5cから成る。圧力室プレート5は例えばニッケル電鋳で作られ、薄肉部5bは0.5 μ m~3 μ m、厚肉部5a、5bは10~100 μ mの範囲から選ばれる。圧力室プレート5は薄肉部と厚肉部に分けて作ることも可能で、例えば薄い金属フィルムにメッキや樹脂層で厚肉部を形成することもできる、或はプラスチックフィルムにメッキや樹脂層で厚肉部を形成できる。

【0030】振動子群31とチャンバープレート30と の組立について説明すると、チャンパープレート30に 設けられた穴14と高剛性プレート10に設けた穴16 にピンを通して合わせた後、チャンパープレート30と 30 髙剛性プレート10を接着剤で接合する。次に前述した 振動子群31の振動子先端1a及び度決め部1f先端に 転写法で薄く、望ましくは後述するように、15μm以 下の厚さで接着剤を塗布し、振動子群31を高剛性プレ ート10の案内10aを使って、度決め部1fが圧力室 プレート5に度当たるまで挿入する。 すなわち振動子群 31のX方向位置は支持基板2の両サイドと高剛性プレ ート10の案内10aで、Y方向位置は度決め部1f先 端と高剛性プレート10の案内10bで決めて、挿入す・ る。 Z 方向は度決め部 1 f 先端で決める。 度決め部 1 f 40 先端が圧力室プレート5に当たれば、その状態を治具で 保持したまま仮止め接着剤、例えば紫外線硬化型接着剤 で高剛性プレート10に仮止めを行う。仮止めは高剛性 プレート10との任意の間隙で可能である。仮止めすれ ば治具からの開放が可能となる。次に熱硬化接着剤で本 格的に固定する。高剛性プレート10は支持基板2を強 固に固定して振動子がチャンパープレート30から逃げ るのを防ぐ機能をも持つ。こうして振動子先端1 aを圧 カ室プレート5に接合、配置する。尚、度決め部1 f 先

11

【0031】振動了及び度決め部先端の接着剤塗布量が多いと、例えば実験にて得た塗布厚15μmを越えると、接合時圧力室プレート5の薄肉部5bに接着剤がはみ出し、振動子駆動時の薄肉部のたわみ変位量に悪影響することが解っている。従って開発例では接着剤塗布厚を15μm以下に抑え、逆に圧力室プレート5の平坦度を10μm前後以下にして振動子先端の接合不良をなくした。

6

9 【0032】図7、図8、図9は圧力室プレート5を振動子接合面からみた斜視図である。また図10には振動子先端1aと度決め部1fが圧力室プレート5上に配置した状態を拡大して示した。

【0033】図7に於て斜線部15は高剛性プレート10との接合部を示す。圧力室プレート5の厚肉部5a、薄肉部5bを除いて、すなわち圧力室及び圧力室間は除いて、少なくともその周囲で接合する。

【0034】図8に別の接合域15の例を示す。本実施例は並んだ圧力室の両サイドにて接合したもので、図7 20 の場合と同等の効果を確認できた。

【0035】図9はさらに他の実施例で、並んだ圧力室の側域を接合域とした。ソリ、ウネリは流路構成上、圧力室の並列方向、図のY方向に出易い。従って側域のみで接合した本実施例の場合もほぼ同等の効果を得ることができる。

【0036】図11は、高剛性プレート10の高平坦度な接合面11を見た平面図の例である。尚、これにはセットされた振動子群31をも図示した。

【0037】高剛性プレート10は3mm以上の厚さを有し、材質にはステンレス等の金属、セラミック、樹脂が使用可能であるが、いずれに於いても接合面10aは、望ましくは10μm以下の高平坦度面に仕上げる。従って必要であれば研磨加工を行う。樹脂成形であれば収縮率が小さくヒケ、ねじれ等を生じない熱硬化性樹脂がすぐれることが解っている。

【0038】以上に説明したインクジェットヘッドによれば、チャンパープレート30は厚さ0.2mm前後の樹脂製の流路と薄いノズルプレート4、圧力室プレート5からなり、総厚0.3mm程である。よってその剛性は相当低く、その面に剛性が高く、且つ接合面に高平坦度面を持つ高剛性プレート10を接合することによってチャンパープレート、特に振動子先端当接部の平坦度は矯正される。数 μ m \sim 20 μ mあった振動子先端1a及び度決め部1f先端接合部のチャンパープレートの平坦度が高剛性プレートを接合することによって目標の10 μ m以下とできた。

平坦度を得た。

【0040】振動子間にはチャンパープレート30と高 剛性プレート10との接合部を持たない。そして並んだ 複数の圧力室7aの外周で接合される。そのため、例え ば高剛性プレート10の接合面11上の5p、5g間 (図11) に高さ10 μ mの傾斜がみられても、5p、 5 q 間距離が大きいため、チャンバーブレートにはほと んど傾斜が出ない。従って、圧力室プレート5の薄肉部 5 bには大きな張力が働いたりしない。

【0041】振動子は複数一括して振動子群31として 10 レートの他の実施例の説明図。 組み込む。しかも両サイドには振動子と端部を同一面に 揃えた度決め部を備えて2方向位置を決めた。平坦化し たチャンバープレートとあいまってその効果は大きく、 組立を簡単化できるのみならず、各ノズルからの吐出特 性も均一化する。勿論、振動子が圧力室プレートから離 れたり、逆に過度に押し込んで破損や塑性変形を起こす と言った問題も解消できた。

【0042】また振動子1を直接ガイドせず振動子外の 部分である度決め部1 fや支持基板2を高剛性プレート 10でガイドして位置を決め、また2方向も度決め部1 20 fで位置を決めるので、振動子の破損を防止できる。

【0043】流路壁を樹脂壁で形成する利点は大きい が、樹脂壁を使ったチャンパープレートは平坦度を得難 い。従って本発明による効果はこの様なチャンバープレ ートでなお一層発揮できる。

【0044】振動子間に接合部と振動子のガイド部を持 たない。その結果高密度化できたのみか、摺動抵抗によ る振動子の変位動作の阻害がない、また接着剤が薄肉部 にはみ出すことがない、などインク吐出特性の一層の安 定化が可能となった。

[0045]

【発明の効果】以上に説明したように本発明によるイン クジェットヘッドは、長方形状の圧力室を複数同一平面 上に列状に並べたチャンパープレートと、一端部が揃 い、他端で互いに連結した複数の振動子から成る振動子 群と、高平坦度面を有し、且つ前記チャンパープレート より高剛性の高剛性プレートとを備え、前記振動子群は チャンパープレートに結合して振動子の一端部により選 択的に前記圧力室を加圧すると共に、前記高剛性プレー トは前記チャンバープレートと前記高平坦度面で、少な 40 くとも列状に並んだ複数の圧力室の側域で積層密着す る。また並列した複数の振動子の両サイドに該振動子先 端部と同一平面上に揃い、且つ該振動子と一体化した度 決め部を備えて、振動子の位置決め部とした。従って、

(1) 圧力室プレート上の平坦度が向上し、振動子群が 持つ複数の振動子先端と圧力室プレートを安定的に結合

できる。

【0046】(2)しかも圧力室プレートには無理な張 力が作用せず、優れたインク吐出を可能とした。

8

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明のインクジェットヘッドのチャンバープ レートの製造実施例の説明図。

【図2】本発明のインクジェットヘッドのチャンバープ レートの分解斜視図。

【図3】本発明のインクジェットヘッドのチャンパープ

【図4】本発明のインクジェットヘッドの振動子群の組 立実施例の説明図。

【図5】 本発明のインクジェットヘッドの構成を説明す るための分解斜視図。

【図6】本発明のインクジェットヘッドの一部断面図。

【図7】圧力室プレートと髙剛性プレートとの接合域の 説明図。

【図8】圧力室プレートと高剛性プレートとの他の接合 域の説明図。

【図9】圧力室プレートと高剛性プレートとの他の接合 城の説明図。

【図10】本発明のインクジェットヘッドの振動子と圧 力室プレートの接合部の説明図。

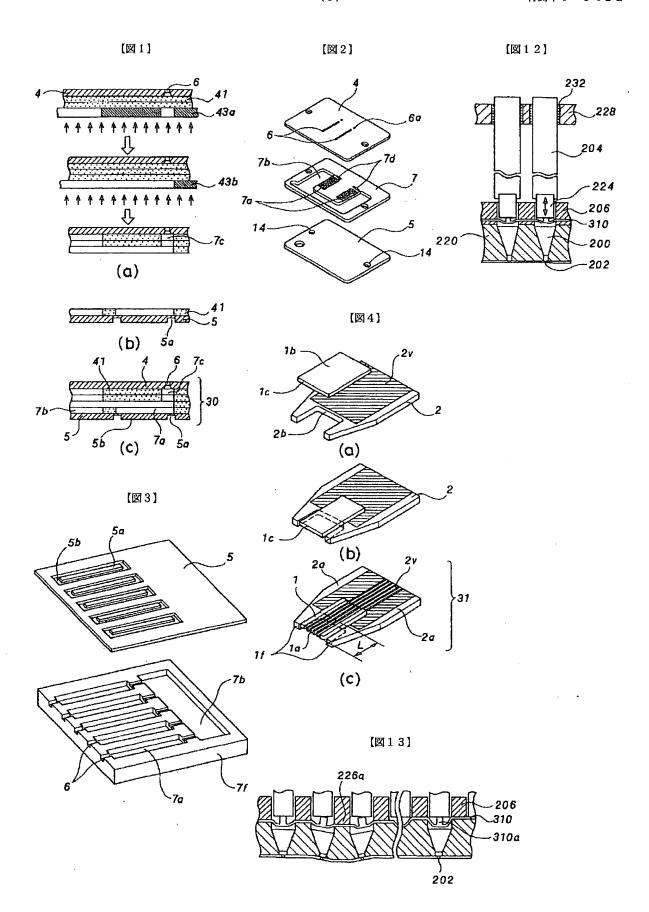
【図11】本発明のインクジェットヘッドの高剛性プレ ートの平面図。

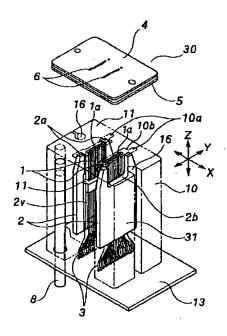
【図12】従来のインクジェットヘッドの説明図。

【図13】従来のインクジェットヘッドの説明図。

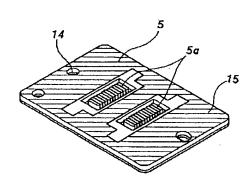
【符号の説明】

- 1 振動子
- 30 振動子先端 1 a
 - 1 f 度決め部
 - 支持基板 2
 - 4 ノズルプレート
 - 5 圧力室プレート
 - 5 a 圧力室に対応する圧力室プレートの厚肉部
 - 5 b 圧力室プレートの薄肉部
 - 5 c 圧力室周辺の圧力室プレートの厚肉部
 - ノズル 6
 - 7 流路プレート
- 7 a 圧力室
 - 7 b 共通のインク室
 - 10 高剛性プレート
 - 14 チャンバープレートに設けた位置決め穴
 - チャンパープレート 3.0
 - 3 1 振動子群

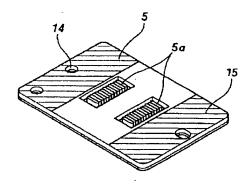




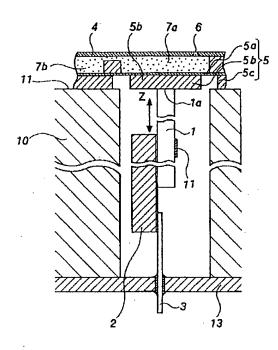
【図7】



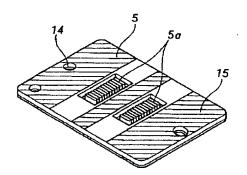
【図9】



[図6]



【図8】



【図11】

